

Automatisme, robotique / cobotique et objets connectés

Programmation avancée d'un robot ABB IRC

Durée : 5 jours

Délais d'accès :

Moirans: Du 07 au 11 juillet 2025

Eligibilité :

Autre financement, Plan de développement des compétences

Délais d'accès :

entrée permanente suivant les disponibilités

Prix:

3 125 € HT/pers

Organisation:

Interentreprises, Intra-entreprise

Prérequis :

Notions de conduite et programmation de base robot ABB

Conditions d'admission :

Sur inscription

Validation:

Attestation de formation

Les + de la formation

• Pratique sur robot ABB

- Partage d'expérience et l
- Partage d'expérience et réelle prise en main des équipements

Méthodes et moyens pédagogiques :

- Support de cours et documents techniques remis en formation
- Exercices pratiques sur robot ABB IRC5 avec porteur IRB140
- Démonstrations et exercices de simulation sur pc équipé de Robotstudio

Intervenants:

Tous nos formateurs techniques sont issus du monde industriel.

OBJECTIFS

À l'issue de la formation, l'apprenant sera capable de :

- Utiliser tous les modes de déplacements manuels et les trajectoires enregistrées
- Adapter la trajectoire de l'outil dans le cycle programmé du robot aux changements liés au robot, aux repères et aux positions
- Modifier des points
- Tester les modifications
- Réaliser une sauvegarde
- Concevoir un cycle programmé complet du robot pour intégrer une nouvelle application robot
- Faire une sauvegarde et rechargement du programme

PROGRAMME

- Les référentiels et définition du centre outil
- La présentation des instructions de mouvements et leurs paramètres
- La conception d'une trajectoire
- L'exécution du programme en mode manuel, puis automatique
- Gestion de la mémoire du robot
- Les différentes routines : fonctions, procédures, interruptions
- Les instructions de structures de programmes
- Les instructions de communication avec l'opérateur
- Les instructions de mouvements
- Les déclarations de données
- Opérateurs et expressions
- Les passages de paramètres
- Les trajectoires calculées : offset, reltool
- Gestionnaire d'erreurs prévisibles
- Gestionnaire de programmation
- Déclaration d'entrées-sorties et leur utilisation
- Programmation des zones universelles
- Protection des programmes
- Sauvegarde des programmes
- Principe de base sur le Multitâche
- Communication du robot avec les périphériques
- Les fonctions en ligne du logiciel RobotStudio

MODALITÉS DE SUIVI ET D'ÉVALUATION

- Évaluation par des mises en situations professionnelles
- Certificat de réalisation

